

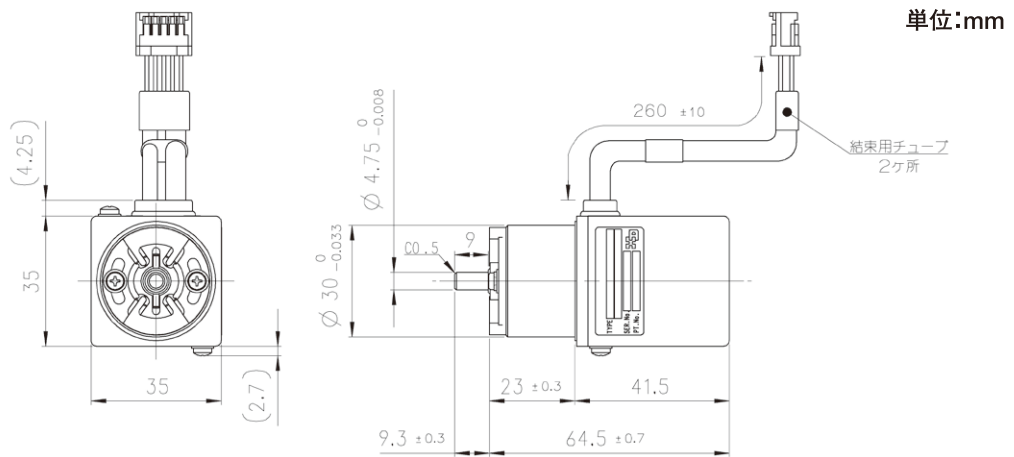
## 仕様

項目	型式	LSA-10A-30	
最大振れ角	度	±15	
ロータ慣性モーメント	gcm <sup>2</sup>	1.9	
トルク定数	Nm/A	0.0077	
コイル抵抗	Ω	0.28	
コイルインダクタンス	mH	0.098	
センサ直線性(フルスケール時)	%	±0.06	
センサ角度感度	V/rad	16	
	V/度	0.275	
オフセットドリフト	μrad/°C	25	
スケールドリフト	%/°C	0.005	
位置再現性(除オフセット/スケールドリフト) ※1	μrad	5	
1°ステップ応答 ※2	ms	0.5(負荷条件:1gcm <sup>2</sup> )	
センサ電源電圧	V	5±5%、-15±5%	
センサ消費電流	5V±5%	mA	90(Max)
	-15V±5%	mA	120(Max)
質量	g	180	
スキャナとドライバのセット型式		LSA-10A-30-D-130	

※1: 角度は全て機械角で表してあります。  
 ※2: 弊社標準ドライバと組み合わせた場合の値です。

## 外形寸法図

### ■LSA-10A-30



※寸法および形状の詳細は、弊社発行の納入仕様図でご確認ください。

# LSA シリーズ

## 専用ドライバ PSMシリーズ:仕様／寸法

LSAシリーズ駆動用ドライバPSMシリーズは、スキャナの性能を最適な回路構成により、最大限に引き出します。

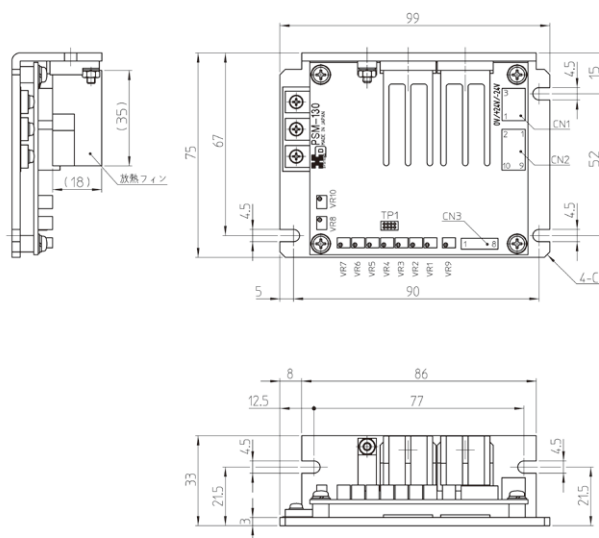
### ■主な仕様

項目	型式	PSM-130
電源電圧		DC±24V±10%
電源電流		5Arms
瞬時最大電流		25A
位置指令入力電圧		±10V(入力インピーダンス:10kΩ)
モニター出力信号		位置指令信号、位置センサ信号、位置誤差信号
機能	調整機能	オフセット調整、スケール調整
	入力信号	位置指令入力、サーボイネーブル
	出力信号	オーバポジション、オーバヒート
	保護機能	イネーブルOFF→ON時保護、電源OFF時保護、パワーIC過熱保護
質量		160g

### ■外形寸法図

単位:mm

PSM-130



※寸法および形状の詳細は、弊社発行の納入仕様図でご確認ください。

## ご検討・ご購入に際して

LSAシリーズを最適な応答性で動作させるためには、専用ドライバPSMシリーズの調整が必要となります。

専用ドライバPSMシリーズの調整のため、次の動作条件および負荷条件をご提示ください。

### ■ご提示が必要な動作条件および負荷条件

- 動作パターン:矩形波(ステップ)、台形波、三角波、のこぎり波、正弦波等  
※のこぎり波および正弦波でご使用の場合は、追従条件が必要です。
- 動作パターンのサイクル時間及びスキャナ追従時間:(単位:sec)
- 振れ角:角度(機械角 単位:°)
- 負荷慣性モーメント:GD<sup>2</sup>/4(単位:gcm<sup>2</sup>)

ご検討およびご注文の際には、

「光学スキャナLSAシリーズ駆動条件記入用紙」

にご記入の上、弊社営業所へご提示ください。

なお、条件によりましては、内部部品の変更を伴う場合があります。